

Übungsaufgaben¹ Lineare Algebra und analytische Geometrie I*

Serie 9 zum 10.1.05

1. Für die nachfolgend angegebenen Matrizen sind die Inversen zu bestimmen;

$$(1) \quad A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -4 \\ 6 & -5 & 8 \\ 2 & 2 & 1 \end{pmatrix} \in M(3; \mathbb{F}_3),$$

$$(2) \quad B = \begin{pmatrix} (i-2) & -(i+1) \\ -2 & -i \end{pmatrix} \in M(2; \mathbb{C}).$$

2. Bestimmen Sie jeweils die inverse Matrix, sofern diese existiert.

$$(1) \quad A = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \in M(4; \mathbb{R}),$$

$$(2) \quad B = \begin{pmatrix} a & 0 & 0 \\ 0 & b & 0 \\ 0 & 1 & c \end{pmatrix} \in M(3; \mathbb{R}) \text{ für } a, b, c \in \mathbb{R}.$$

3. Wir untersuchen Eigenschaften von Matrizen:

(1) Zeigen Sie, dass eine Matrix $A \in M(n; K)$, in der eine Zeile oder eine Spalte nur aus Nullen besteht, nicht invertierbar sein kann.

(2) Geben Sie ein Beispiel einer nicht invertierbaren Matrix $A \in M(n; K)$ an, in der keine Zeile und keine Spalte nur aus Nullen besteht.

(3) Für welche $t \in \mathbb{C}$ ist die folgende Matrix A invertierbar? Geben Sie in diesem Fall die Inverse von A an,

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & t \\ t & 1 & t \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

4. K sei ein Körper der Charakteristik 0. Eine Matrix $A \in M(n; K)$ heißt *nilpotent*, falls eine natürliche Zahl t existiert, für die A^t die Nullmatrix ist. Wir definieren die Exponentialfunktion für eine solche Matrix als

$$\exp(A) := \sum_{\nu \in \mathbb{N}} \frac{1}{\nu!} A^\nu$$

(wobei diese Summe durch die – endlich vielen – von 0 verschiedenen Summanden definiert ist und $A^0 := E_n$ gesetzt wird).

(1) Beweisen Sie: Sind $A, B \in M(n; K)$ nilpotent und ist $A \cdot B = B \cdot A$, so ist auch $A + B$ nilpotent und es gilt $\exp(A + B) = \exp(A) \cdot \exp(B)$.

¹ Ein * weist auf eine fakultative Aufgabe hin.

- (2) Für jede nilpotente Matrix A ist $\exp(A)$ invertierbar; geben Sie eine Formel für die inverse Matrix $\exp(A)^{-1}$ an.
- (3) $A \in M(n; K)$ sei eine untere Dreiecksmatrix, deren Hauptdiagonale nur aus Nullen besteht. Zeigen Sie, dass A nilpotent ist.
- (4) Bestimmen Sie $\exp(A)$ und $\exp(A)^{-1}$ für die Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \in M(4; \mathbb{Q}).$$

Warnung. Eine sinnvolle Verallgemeinerung auf beliebige quadratische Matrizen erfordert einen Körper K , in dem ein geeigneter Konvergenzbegriff erklärt werden kann.

5*. $L := \text{GL}(n; K)$ bezeichnet die allgemeine lineare Gruppe über einem gegebenen Körper K .

(1) Zeigen Sie:

a) Die Abbildung $\varphi : L \rightarrow L$, $A \mapsto ({}^t A)^{-1}$ ist ein Automorphismus der Gruppe L .

b) Für ein beliebiges Element $G \in L$ gilt:

$\psi_G : L \rightarrow L$, $A \mapsto G^{-1} \cdot A \cdot G$ ist ein Automorphismus.

Die Automorphismen ψ_G werden nachfolgend *innere Automorphismen* der Gruppe L genannt.

(2) Wir wählen $K = \mathbb{F}_p$ als Primkörper der Charakteristik p und untersuchen die zuvor unter a) definierte Abbildung φ , die nun mit

$$\varphi_{n,p} : \text{GL}(n; \mathbb{F}_p) \rightarrow \text{GL}(n; \mathbb{F}_p)$$

bezeichnet wird.

Für welche Primzahlen p existiert ein innerer Automorphismus $\varphi_{n,p}$? Kann in einem dieser Fälle $n > 1$ sein?

Lineare Algebra und analytische Geometrie I*
Lösungsblatt der Aufgabenserie 9 zum 10.1.05

1. **Ergebnis.** Unter (1) erhalten wir aus der Matrix A durch Reduktion mod(3)

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Wir formen (A, E_3) zeilenäquivalent in die Matrix (E_3, A^{-1}) um und erhalten dabei

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Im Fall (2) ergibt sich entsprechend

$$B^{-1} = \begin{pmatrix} i & -(i+1) \\ -2 & -(i-2) \end{pmatrix}.$$

2. **Ergebnis.**

$$(1) \quad A^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & -2 & 1 \end{pmatrix} \in M(4; \mathbb{R}).$$

- (2) Für $a \cdot b \cdot c = 0$ ist die Matrix B nicht invertierbar. Anderenfalls erhalten wir

$$B^{-1} = \frac{1}{abc} \cdot \begin{pmatrix} bc & 0 & 0 \\ 0 & ac & 0 \\ 0 & -a & ab \end{pmatrix}.$$

3. **Ergebnis.** Wir geben das Resultat für (3) an.

1. Fall, $t = 0$: A ist nicht invertierbar.

$$2. \text{ Fall, } t \neq 0: \quad A^{-1} = \frac{1}{-t} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & -t \\ 0 & -t & t^2 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$