## Übungsaufgaben $^1$ Lineare Algebra und analytische Geometrie II Serie 11 zum 29.6.09

1.  $Y = P + \mathbb{R} \boldsymbol{v} + \mathbb{R} \boldsymbol{w} \subseteq \mathbb{R}^4$  sei eine Parameterdarstellung der Ebene Y im 4-dimensionalen affinen Standardraum, die durch

$$P = (3, -3, 5, 1), \ \boldsymbol{v} = (2, -2, -2, 1), \ \boldsymbol{w} = (1, 2, 1, -3)$$

gegeben wird. Bestimmen Sie ein lineares Gleichungssystem mit der Lösungsmenge Y.

2.  $(X, T(X), \tau)$  sei ein affiner Raum,  $f: X \to X$  eine affine Abbildung, für die  $T(f) = id_{T(X)}$  ist.

Beweisen Sie: f ist eine Translation, d.h. es existiert ein Vektor  $\boldsymbol{v} \in \mathrm{T}(X)$ , für den  $f = \tau_{\boldsymbol{v}}$  gilt ( $\tau_{\boldsymbol{v}}$  ist hierbei – wie üblich – die durch  $\boldsymbol{v}$  definierte Translationsabbildung  $\tau_{\boldsymbol{v}}: X \to X$ ,  $P \mapsto P + \boldsymbol{v}$ ).

3. Im affinen Standardaum  $\mathbb{F}_3^4$  wird der Unterraum  $Y_1$  durch das lineare Gleichungssystem

$$x_1 + x_2 - x_3 - x_4 = -1$$
$$-x_1 + x_2 - x_3 = 0$$

und der Unterraum  $Y_2$  durch das lineare Gleichungssystem

$$-x_1 + x_2 - x_3 - x_4 = -1$$
$$x_1 + x_3 + x_4 = -1$$

gegeben. Bestimmen Sie für  $Y_1, \ Y_1 \cap Y_2, \ Y_1 \vee Y_2$  je eine affine Basis!

4. Im affinen Standardraum  $\mathbb{F}_2^5$  sind die Unterräume

$$Y := P + \mathbb{F}_2 \cdot \boldsymbol{y}_1 + \mathbb{F}_2 \cdot \boldsymbol{y}_2 + \mathbb{F}_2 \cdot \boldsymbol{y}_3,$$

$$Z := Q + \mathbb{F}_2 \cdot \boldsymbol{z}_1 + \mathbb{F}_2 \cdot \boldsymbol{z}_2 + \mathbb{F}_2 \cdot \boldsymbol{z}_3$$

durch

$$P = (1, 1, 1, 1, 0), \quad Q = (0, 1, 1, 1, 1),$$

$$\mathbf{y}_1 = (0, 0, 0, 1, 0), \quad \mathbf{y}_2 = (1, 1, 0, 1, 0), \quad \mathbf{y}_3 = (1, 0, 1, 0, 1),$$

$$\mathbf{z}_1 = (1, 0, 0, 1, 0), \quad \mathbf{z}_2 = (1, 0, 0, 1, 1), \quad \mathbf{z}_3 = (1, 0, 0, 1, 1)$$

gegeben. Stellen Sie fest, ob Y und Z parallel sind.

5. Im affinen Raum A sind die Geraden G, H gegeben, für die  $G \cap H = \{P\}$  ein Punkt ist sowie Punkte  $A_1, A_2, A_3 \in G$ ,  $B_1, B_2, B_3 \in H$  mit  $A_i \neq P$ ,  $B_j \neq P$  für  $i, j = 1 \dots 3$ .

Wir setzen voraus  $A_1 \vee B_2 \parallel A_2 \vee B_1$  und  $A_2 \vee B_3 \parallel A_3 \vee B_2$ . Zeigen Sie, dass dann  $A_1 \vee B_3 \parallel A_3 \vee B_1$  gilt.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Entnommen aus M. Roczen, H. Wolter, W. Pohl, D. Popescu, R. Laza: Lineare Algebra individuell Online-Version 0.614, <a href="http://www.math.hu-berlin.de/~roczen/la.htm">http://www.math.hu-berlin.de/~roczen/la.htm</a>

## Lineare Algebra und analytische Geometrie II Lösungsblatt der Aufgabenserie 11 zum 29.6.09

1. **Lösung.** Ist  $U := T(Y) = \mathbb{R}v + \mathbb{R}w$  der Translationsraum von Y, so gilt  $U = W^{\perp}$ , wobei W den Raum derjenigen Linearformen auf  $\mathbb{R}^4$  bezeichnet, die auf U verschwinden,

$$W = \{ \boldsymbol{u} \in (\mathbb{R}^4)^* \mid \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{v} \rangle = \langle \boldsymbol{u}, \boldsymbol{w} \rangle = 0 \}.$$

Schreiben wir  $(x_1, x_2, x_3, x_4)$  für das Koordinatenquadrupel eines Vektors  $\boldsymbol{u} \in (\mathbb{R}^4)^*$  bezüglich der dualen Basis  $(\boldsymbol{e}_1^*, \dots, \boldsymbol{e}_4^*)$ , so ist die Bedingung  $\boldsymbol{u} \in W$  dazu äquivalent, dass das homogene lineare Gleichungssystem

$$\begin{pmatrix} 2-2-2 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & -3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

erfüllt ist. Eine zeilenäquivalente Umformung der Koeffizientenmatrix ergibt die Stufenmatrix

$$\begin{pmatrix} 2 - 2 - 2 & 1 \\ 0 - 6 & -4 & 7 \end{pmatrix}$$
,

aus der sich eine Basis ((1, -2, 3, 0), (4, 7, 0, 6)) der Lösungsmenge ablesen lässt. Bezeichnet A die Matrix mit diesen Zeilen, so ist  $Ax = A \cdot {}^{t}P$  ein Gleichungssystem, dessen Lösungsmenge den Punkt  $P \in Y$  enthält und dessen zugehöriges homogenes System die Lösungsmenge T(Y) = U besitzt. Wir erhalten

$$x_1 - 2x_2 + 3x_3 = 24$$
$$4x_1 + 7x_2 + 6x_4 = -3$$

als lineares Gleichungssystem mit der Lösungsmenge Y.

3. **Lösung.** Mit dem gaußschen Algorithmus ist für das erste Gleichungssystem leicht die Lösungsmenge

$$Y_1 = \{ (1,1,0,0) + t_1 \cdot (0,1,1,0) + t_2 \cdot (-1,-1,0,1) \mid t_1, t_2 \in \mathbb{F}_3 \}$$

zu finden. Aus der Parameterdarstellung  $Y_1 = P + \mathbb{F}_3 \mathbf{v}_1 + \mathbb{F}_3 \mathbf{v}_2$  mit

$$P = (1, 1, 0, 0), \quad \mathbf{v}_1 = (0, 1, 1, 0), \quad \mathbf{v}_2 = (-1, -1, 0, 1)$$

erhalten wir eine affine Basis  $\{P, P_1, P_2\}$ , wobei

$$P_1 = P + \boldsymbol{v}_1 = (1, -1, 1, 0), \quad P_2 = P + \boldsymbol{v}_2 = (0, 0, 0, 1)$$

gewählt wurden.

Nun wird der Durchschnitt  $Y_1 \cap Y_2$  bestimmt. Wir erhalten ihn durch das lineare Gleichungssystem

$$x_1 + x_2 - x_3 - x_4 = -1$$

$$-x_1 + x_2 - x_3 = 0$$

$$-x_1 + x_2 - x_3 - x_4 = -1$$

$$x_1 + x_3 + x_4 = -1$$

(gebildet aus den Gleichungen für  $Y_1$  und  $Y_2$ ). Die Lösungsmenge ist

$$Y_1 \cap Y_2 = \{(0, 1, 1, 1)\},\$$

und dieser Punkt bildet gleichzeitig eine affine Basis des Unterraumes  $Y_1 \cap Y_2$ .

Zur Bestimmung einer affinen Basis für  $Y_1 \vee Y_2$  erinnern wir an die Dimensionsformel für den Verbindungsraum. Sie lautet (für  $Y_1 \cap Y_2 \neq \emptyset$ )

$$\dim(Y_1 \vee Y_2) = \dim(Y_1) + \dim(Y_2) - \dim(Y_1 \cap Y_2),$$

woraus wegen  $\dim(Y_1) = \dim(Y_2) = 2$  und  $\dim(Y_1 \cap Y_2) = 0$  sofort  $\dim(Y_1 \vee Y_2) = 4$ , d.h.  $Y_1 \vee Y_2 = \mathbb{F}_3^4$  folgt. Affine Basis von  $Y_1 \vee Y_2$  ist daher jede beliebige affine Basis des Raumes  $\mathbb{F}_3^4$ , beispielsweise die kanonische Basis

$$((0,0,0,0),(1,0,0,0),(0,1,0,0),(0,0,1,0),(0,0,0,1)).$$

4. **Lösung.** Der Translationsraum T(Y) ist von den Vektoren  $\boldsymbol{y}_i$  erzeugt, entsprechend der Translationsraum T(Z) von den Vektoren  $\boldsymbol{z}_j$   $(1 \le i, j \le 3.)$ 

Werden  $y_i$  als Spalten einer Matrix  $A \in M(5,3; \mathbb{F}_2)$  und  $z_j$  als Spalten einer Matrix  $B \in M(5,3; \mathbb{F}_2)$  gewählt, so ist offenbar Y genau dann zu Z parallel, wenn  $\operatorname{rang}(A,B)=\operatorname{rang}(A)$  oder  $\operatorname{rang}(A,B)=\operatorname{rang}(B)$  ist. Um dies zu prüfen, wird die Matrix

$$(A,B) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

durch den gaußschen Algorithmus umgeformt. Wir erhalten eine zeilenäquivalente Stufenmatrix

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

So folgt  $\operatorname{rang}(A) = 3$  und  $\operatorname{rang}(A, B) = 5$ , Parallelität kann daher nur vorliegen, wenn  $\operatorname{rang}(B) = \operatorname{rang}(A, B)$  ist. Da B nur drei Spalten besitzt, ist jedoch  $\operatorname{rang}(B) \leq 3$ . Damit sind die Unterräume Y und Z nicht parallel.