

Übungsblatt 8 : Lösungsskizzen

①

Aufgabe 1

a) $\alpha)$ Wir haben das lineare Gleichungssystem:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & -3 & 1 & | & 0 \end{pmatrix}$$

\uparrow
Pivot

$\underbrace{\hspace{2cm}}$
frei

Also

$$V = \left\{ x \in \mathbb{R}^5 \mid \exists \lambda \in \mathbb{R}^4 \text{ mit } x = \begin{pmatrix} \lambda_1 - 2\lambda_2 + 3\lambda_3 - \lambda_4 \\ \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \lambda_3 \\ \lambda_4 \end{pmatrix} \right\}$$

Indem man ein λ_i auswählt, $\lambda_i = 1$ setzt und die restlichen λ_j zu Null setzt kriegt man 4 linear unabhängige Vektoren die V aufspannen D.h.

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{bilden eine Basis für } V.$$

$\beta)$ $3t^3 - 2t^2 - 1 = 2(t^3 - t^2 - 1) + (t^3 - t + 1) + t$

Man darf also $3t^3 - 2t^2 - 1$ aus dem Erzeugendensystem rauswerfen.

Die übrigen 4 ~~Vektoren~~ Polynome sind.

lin. unabhängig, weil

$$\begin{array}{l} t^3 - t + 1 \rightarrow \\ t^3 - t^2 - 1 \rightarrow \\ t \rightarrow \\ t^2 - 2 \rightarrow \end{array} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \text{es gibt nur eine Lösung}$$

des lin. Gleichungssystem

$$\alpha_1 (t^3 - t + 1) + \alpha_2 (t^3 - t^2 - 1) + \alpha_3 t + \alpha_4 (t^2 - 2) = 0$$

nämlich $\alpha_1 = \dots = \alpha_4 = 0$.

$$g) (3t^2 + 1) + 2(t^2 + t) + 3t = 1 \pmod{5}$$

\Rightarrow Wir können $3t^2 + 1$ aus dem Erzeugendensystem rauswerfen

Die Polynome $1, t, t^2 + t$ sind lin. unabhängig und bilden eine Basis.

δ) wie in α)

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 2 & 1 & 1 & -1 & 0 \\ 2 & 2 & -1 & 1 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 2 & 1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 2 & 0 \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 2 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & \frac{3}{2} & -\frac{3}{2} & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 2 & 0 \end{array} \right)$$

$$V = \left\{ x \in \mathbb{R}^4 \mid \exists \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R} \text{ mit } x = \begin{pmatrix} \frac{3}{2}(\lambda_2 - \lambda_1) \\ 2(\lambda_1 - \lambda_2) \\ \lambda_1 \\ \lambda_2 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\text{Basis: } \begin{pmatrix} -\frac{3}{2} \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \frac{3}{2} \\ -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

b). $S_n(\mathbb{R})$ ist ein Untervektorraum, weil

1) $S_n(\mathbb{R}) \ni 0$ (die Nullmatrix)

$$2) (\lambda_1 B_1 + \lambda_2 B_2)^t = \lambda_1 B_1^t + \lambda_2 B_2^t$$

$$= \lambda_1 B_1 + \lambda_2 B_2 \quad \text{für } B_i \in S_n(\mathbb{R}), \lambda_i \in \mathbb{R}$$

• Gleich für $A_n(\mathbb{R})$

Basen: Wir definieren die $n \times n$ Matrizen (2)

E_{ij} folgendermaßen:

$$(E_{ij})_{kl} = \begin{cases} 1 & i=k \text{ und } j=l \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

- Zum Beispiel, für $n=2$ gilt $E_{12} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$

- Es gilt $E_{ij}^t = E_{ji}$

Dann

• $\{ E_{ii} : i=1, \dots, n \} \cup \{ E_{ij} + E_{ji} : i < j, i, j=1, \dots, n \}$
ist eine Basis für $S_n(\mathbb{R})$

• $\{ E_{ij} - E_{ji} : i < j, i, j=1, \dots, n \}$ ist eine Basis für $A_n(\mathbb{R})$

Dimension: Wir zählen einfach die Basiselemente

• Für $S_n(\mathbb{R})$: $\dim S_n(\mathbb{R}) = n + \frac{n(n-1)}{2} = \frac{n(n+1)}{2}$

Für $A_n(\mathbb{R})$: $\dim A_n(\mathbb{R}) = \frac{n(n-1)}{2}$

(weil $i=1, \dots, j-1$ also für j fix gibt es $(j-1)$ i.
 $j=1, \dots, n$ $\sum_{j=1}^n (j-1) = \sum_{j=0}^{n-1} j = \frac{n(n-1)}{2}$ Paare von
 Dann gibt es $\sum_{j=1}^n (j-1) = \sum_{j=0}^{n-1} j = \frac{n(n-1)}{2}$ Indizes (ij))

Aufgabe 2

a) Wir nehmen $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, $v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

Zu zeigen: v_1, v_2, w_1, w_2, w_3 sind lin. unabhängig

Beweis: $\left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & -2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -2 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 8 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & -3 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 8 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right)$

\Rightarrow Das Gleichungssystem $\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \beta_1 w_1 + \beta_2 w_2 + \beta_3 w_3 = 0$
 $\alpha_1 = \alpha_2 = \beta_1 = \beta_2 = \beta_3 = 0$.

b) $\sum_{i=1}^5 \alpha_i v_i = 0$ (Die v_i sind lin. abhängig falls die a_i, b_i, c_i, d_i, e_i die lin. abhängig sind. Wir nehmen an, dass a, b, c, d, e lin. unabh. sind. Dann identifizieren wir kanonisch a mit e_1 , b mit e_2 , u.s.w. Daraus bekommen wir die Koeffizientenmatrix.)

$$\Rightarrow \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 3 & 4 & -2 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 2 & -3 & 0 \\ 1 & 1 & -2 & 3 & 4 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & -1 & -2 & 0 \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 3 & 4 & -2 & 0 \\ 0 & -1 & -3 & -2 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -5 & -1 & 6 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & -1 & -2 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 3 & 4 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -8 & -3 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -3 & -3 & 0 \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 3 & 4 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 3 & 4 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

\Rightarrow Die Vektoren sind lin. abhängig

Aufgabe 3

a) Wir wenden den Gaußsche Algorithmus auf dem Gleichungssystem $A \cdot x = 0$ an.

$$\cdot \begin{array}{c} \updownarrow \\ \leftarrow h \end{array} (A|0) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} * & * & * & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

• Die Dimension von V_A ist gleich der Anzahl freier Elemente im Gleichungssystem $A \cdot x = 0$
 $= n - \# \text{Pivotelemente} = n - \text{Spaltenrang}(A)$
 $= n - \text{Zeilenrang}(A)$

b) 1) Sei U ein beliebiger U. V. \mathbb{R} von V der Dimension k . Wir nehmen an $0 \leq k < n = \dim V$, denn aus $k = n$ folgt $U = V$. (3)

Sei (u_1, \dots, u_k) eine Basis von U .

Def: $A_U := (u_1, \dots, u_k)^t$ ist eine $k \times n$ Matrix.

A_U hat Rang k per Konstruktion.

- Nach dem Gaußschen Algorithmus hat $\text{Lös}(A_U, 0)$ des linearen Gleichungssystems $A_U \cdot x = 0$ $(n-k)$ freie Parameter.

Sei v_1, \dots, v_{n-k} eine Basis von $\text{Lös}(A_U, 0)$

Def: $B_U := (v_1, \dots, v_{n-k})^t$

Es gilt dann per Konstruktion, dass

$$B_U \cdot x = 0 \quad \forall x \in U$$

Wir können U schreiben als

$$U := \{ x \in V \mid B_U \cdot x = 0 \}$$

$$2) \quad H = \{ x \in V \mid B_H \cdot x = 0 \}$$

$$U = \{ x \in U \mid B_U \cdot x = 0 \}$$

wo B_H eine $1 \times n$ Matrix ist

und B_U eine $(n-k) \times n$ Matrix ($k = \dim U$)

Wir definieren $B := \begin{pmatrix} B_U \\ B_H \end{pmatrix}$. Dies ist eine $(n-k+1) \times n$ Matrix.

Der Rang von B_U ist nach 3a) gleich $n-k$.

Der Rang von B_H ist gleich 1.

Da $U \neq H$ ~~was~~ kann die ~~Zerle~~ B_H Zerlenmatrix B_H keine Linearkombination aus den Zerlen von B_U sein.

Also hat die Matrix B linear unabhängige Zerlen $\Rightarrow \text{Rang}(B) = n-k+1$

$$\text{Def: } U^1 = \{x \in V \mid B \cdot x = 0\}$$

$U^1 = U \cap H$ da man U^1 umschreiben kann als

$$\begin{aligned} U^1 &= \{x \in V \mid B_U \cdot x = 0 \wedge B_H \cdot x = 0\} \\ &= \{x \in V \mid B_U \cdot x = 0\} \cap \{x \in V \mid B_H \cdot x = 0\} \\ &= U \cap H \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Nach 3a) gilt: } \dim U^1 &= \dim U \cap H \\ &= n - \text{Rang}(B) = \\ &= n - (n-k+1) = k-1 \\ &= \dim U - 1 \end{aligned}$$

Aufgabe 4: Betrachte die \mathbb{Q} -Linearkombinationen □

$$\sum_{k=1}^N \frac{a_k}{b_k} \log(p_k) \quad \text{wo } N \geq 1 \text{ beliebige natürliche Zahl ist.}$$

$p_k \in \mathbb{P}$
 $b_k \neq 0$

$$\sum_{k=1}^N \frac{a_k}{b_k} \log(p_k) = \frac{\sum_{k=1}^N c_k \log(p_k)}{\prod_{k=1}^N b_k} \quad \text{mit } c_k = a_k \prod_{l \neq k} b_l$$

(4)

$$\begin{aligned} \Rightarrow 0 &= \sum_{k=1}^N c_k \log(p_k) \\ &= \log\left(\prod_{k=1}^N p_k^{c_k}\right) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \prod_{k=1}^N p_k^{c_k} = 1$$

Aus der Eindeutigkeit der Darstellung jedes $n \in \mathbb{N}$ als Produkt von Primzahlen folgt, dass

$$c_1 = \dots = c_N = 0$$

$$\Rightarrow a_1 = \dots = a_N = 0$$

$\Rightarrow \log(p_k) \quad k=1 \rightarrow N$ sind \mathbb{Q} -linear unabhängig für beliebige N

\Rightarrow Es gibt keine endliche Erzeugende Familie.

$$\Rightarrow \dim_{\mathbb{Q}} \mathbb{R} = \infty$$