

Übungsblatt 6:

①

Lösungsskizzen

Aufgabe 1 Sei V ein 10-dim \mathbb{R} -VR.
Sei $F \in \text{End}_{\mathbb{R}}(V)$ mit

$$P_F(t) = (t-2)^5 (t+5)^2 (t-1)^3$$

$$M_F(t) = (t-2)^2 (t+5)^2 (t-1)^2$$

Also: $\lambda_1 = 2, r_1 = 5, d_1 = 2$

$$\lambda_2 = -5, r_2 = 2, d_2 = 2$$

$$\lambda_3 = 1, r_3 = 3, d_3 = 2$$

wobei $r_i = \dim(\text{Kern}(F - \lambda_i))$ und d_i ist die Grösse des grössten Jordanblocke in $\text{Kern}(F - \lambda_i)$

1) Für $\text{Kern}(F - \lambda_1)$ haben wir die Möglichkeiten

$$\begin{pmatrix} 2 & & & & \\ & 2 & & & \\ & & 2 & & \\ & & & 2 & \\ & & & & 2 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \begin{pmatrix} 2 & & & & \\ & 2 & & & \\ & & 2 & & \\ & & & 2 & \\ & & & & 2 \end{pmatrix}$$

2) Für $\text{Kern}(F - \lambda_2)$ nur $\begin{pmatrix} 5 & \\ & 5 \end{pmatrix}$

3) Für $\text{Kern}(F - \lambda_3)$ nur $\begin{pmatrix} 1 & & \\ & 1 & \\ & & 1 \end{pmatrix}$

Aufgabe 2 $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & a & b \\ 0 & 1 & c & d \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow B = A - E = \begin{pmatrix} 0 & 1 & a & b \\ 0 & 0 & c & d \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow B^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & c & a+d \\ 0 & 0 & 0 & c \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, B^3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & c \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, B^4 = 0$

Also

1) $\text{Ker } B = \begin{cases} \text{span}(e_1) & \text{für } c \neq 0 \\ \text{span}(e_1, \begin{pmatrix} 0 \\ -a \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}) & \text{für } c = 0 \end{cases}$

2) $\text{Ker } B^2 = \begin{cases} \text{span}(e_1, e_2) & \text{für } c \neq 0 \\ \text{span}(e_1, e_2, e_3) & \text{für } c = 0 \text{ aber } a+d \neq 0 \\ \mathbb{R}^4 & \text{für } c = 0 \text{ und } a+d = 0 \end{cases}$

3) $\text{Ker } B^3 = \begin{cases} \text{span}(e_1, e_2, e_3) & \text{für } c \neq 0 \\ \mathbb{R}^4 & \text{für } c = 0 \end{cases}$

Fall 1: $c \neq 0$. Definiere $U_i = \text{Ker } B^i$

$\mathbb{R}^4 = U_4 = U_3 \oplus W_4 = U_2 \oplus W_3 \oplus W_4$
 $\text{span}(e_4) \quad (s_4 = 1)$ $\text{span}(Be_4) = \text{span}\left(\begin{pmatrix} b \\ d \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) \quad (s_3 = 0)$

$= U_1 \oplus W_2 \oplus W_3 \oplus W_4 = W_1 \oplus W_2 \oplus W_3 \oplus W_4$
 $\text{span}(B^2e_4) = \text{span}\left(\begin{pmatrix} a+d \\ c \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right) \quad (s_2 = 0)$ $\text{span}(B^3e_4) = \text{span}\left(\begin{pmatrix} c \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$

Sei $T^{-1} = \begin{pmatrix} c & a+d & b & 0 \\ 0 & c & d & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow TAT^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Fall 2 $c=0$ und $a+d \neq 0$

(2)

$$\mathbb{R}^4 = U_3 = U_2 \oplus W_3 = U_1 \oplus W_2 \oplus W_3$$

\parallel
 $\text{Span}(e_4)$

\parallel
 $\text{Span}(Be_4) = \text{Span}\begin{pmatrix} b \\ d \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

$(s_3=1)$

$(s_2=0)$

$$= W_1 \oplus W_2 \oplus W_3 \quad \text{mit } W_1 = \text{span}\left(\underbrace{\begin{pmatrix} a+d \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{= \mathbb{R}^2 e_4}, \begin{pmatrix} 0 \\ -a \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$$

$(s_1=1)$

Sei $T^{-1} = \begin{pmatrix} a+d & b & 0 & 0 \\ a & d & 0 & -a \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow TAT^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Fall 3 $c=0$ und $a+d=0$

$$\mathbb{R}^4 = U_2 = U_1 \oplus W_2$$

$(s_2=2)$

mit $W_2 = \text{span}(e_2, e_4)$

nicht e_3 nehmen,
da Be_3 Null sein
könnte

$$= W_1 \oplus W_2 \quad \text{mit } W_1 = \text{span}(Be_2, Be_4)$$

$(s_1=0)$

$$= \text{span}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ d \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$$

ist ein Eigenvektor,
da $d=-a$

Sei $T^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & b & 0 \\ a & 1 & d & 0 \\ 0 & 0 & 1 & a \\ 0 & 0 & a & 1 \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow TAT^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Aufgabe 3

$$A) \quad P_A(t) = \begin{vmatrix} 2-t & -3 \\ 3 & -4-t \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} 3-t & 1 & -3 \\ -7 & -2-t & 9 \\ -2 & -1 & 4-t \end{vmatrix}$$

$$= \underbrace{(t+1)^2}_{= P_{A_1}} \cdot \underbrace{(-(t-1)(t-2)^2)}_{= P_{A_2}} \Rightarrow \begin{cases} \lambda_1 = -1, & r_1 = 2 \\ \lambda_2 = 1, & r_2 = 1 \\ \lambda_3 = 2, & r_3 = 2 \end{cases}$$

$$\text{mit } A_1 = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 3 & -4 \end{pmatrix}, \quad A_2 = \begin{pmatrix} 3 & 1 & -3 \\ -7 & -2 & 9 \\ -2 & -1 & 4 \end{pmatrix}$$

Wir können sie separat betrachten.

$$A_1) \quad \tilde{A}_1 = A_1 + \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -3 \\ 3 & -3 \end{pmatrix}$$

$$\tilde{U}_1 = \text{Ker } \tilde{A}_1 = \text{Span} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\tilde{U}_2 = \text{Ker } \tilde{A}_1^2 = \mathbb{R}^2$$

$$\mathbb{R}^2 = \tilde{U}_2 = \tilde{U}_1 \oplus \tilde{W}_2 = \begin{matrix} \tilde{W}_1 \oplus \tilde{W}_2 \\ \parallel \quad \parallel \\ \text{span} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{span} \left(\tilde{A}_1 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = \text{span} \begin{pmatrix} -3 \\ -3 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

Wir erweitern sie zu Vektoren in \mathbb{R}^5 .

$$\text{Def } v_1 = \begin{pmatrix} -3 \\ -3 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$A_2) \quad \tilde{A}_2 = A_2 - E_3 = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -3 \\ -7 & -3 & 9 \\ -2 & -1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \text{Ker } \tilde{A}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{Ham}(A; \lambda_2) = \text{Span} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} = v_3$$

$$\tilde{A}_3 = A_2 - 2E_3 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -3 \\ -7 & -4 & 9 \\ -2 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

(3)

$$\text{Ker } \tilde{A}_3 = \text{span} \begin{pmatrix} -1 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\tilde{A}_3^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{Ker } \tilde{A}_3^2 = \text{span} \left(\begin{pmatrix} -1 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \\ = \text{Ker}(A; \lambda_3)$$

$$\tilde{U}_2 = \text{Ker } \tilde{A}_3^2 = \tilde{U}_1 \oplus \tilde{W}_2 = \tilde{W}_1 \oplus \tilde{W}_2 \\ \text{span} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \quad \text{span} \left(\tilde{A}_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) = \text{span} \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ -1 \end{pmatrix} \\ (\xi_2 = 1) \quad (\xi_1 = 0)$$

$$\text{Also } v_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -4 \\ -1 \end{pmatrix}, v_5 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow T^{-1} = \begin{pmatrix} -3 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -3 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & -4 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow T A T^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$B) \quad P_B(t) = (t-2)^4 \Rightarrow \lambda = 2 \\ r = 4$$

$$\tilde{B} = B - 2E = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\tilde{B}^2 = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 2 \\ -2 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \tilde{B}^3 = \begin{pmatrix} 0 & -4 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\tilde{B}^4 = 0$$

Also $U_1 = \text{Ker } \tilde{B} = \text{span} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$

$$U_2 = \text{Ker } \tilde{B}^2 = \text{span} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$U_3 = \text{Ker } \tilde{B}^3 = \text{span} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

$$U_4 = \mathbb{R}^4$$

$$\mathbb{R}^4 \supset U_4 = U_3 \oplus W_4 = U_2 \oplus W_3 \oplus W_4 = U_1 \oplus W_2 \oplus W_2 \oplus W_4$$

$\text{span} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ $\text{span} \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$ $\text{span} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$
 $(s_4=1)$ $= \tilde{B}e_4$ $= \tilde{B}^2e_4$

$$= W_1 \oplus W_2 \oplus W_3 \oplus W_4$$

$$\text{span}(\tilde{B}^3e_4) = \text{span} \left(\begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ -4 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

$$\Rightarrow T^{-1} = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ -4 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow TAT^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Aufgabe 4

4

Sei R ein Ring

a) $N := \{ r \in R \mid \exists n \in \mathbb{N} \text{ mit } r^n = 0 \}$

• Seien $x, y \in N$ und $z \in R$ beliebig

$\Rightarrow \exists n_1, n_2 \in \mathbb{N}$ mit $x^{n_1} = y^{n_2} = 0$

$\Rightarrow (x-y)^m = \sum_{k=0}^m (-1)^{m-k} \binom{m}{k} x^k y^{m-k} \quad (m \in \mathbb{N})$

(Da R kommutativ ist, gilt der Binomialtheorem)

Es muss gelten: $\begin{cases} k < n_1 \\ m-k > n_2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} k < n_1 \\ k > m-n_2 \end{cases}$

(Sonst ist der Summand Null)

\Rightarrow Für m gross genug ist die Summe leer
 $\Rightarrow \exists m$ so, dass $(x-y)^m = 0 \Rightarrow x-y \in N$

• $(xz)^{n_1} = (zx)^{n_1} = z^{n_1} x^{n_1} = 0$

$\Rightarrow xz \in N \quad \forall z \in R$

$\Rightarrow N$ ist ein Ideal.

b) Sei $I \subset R$ ein Ideal und sei $x \in I$ invertierbar $\Rightarrow \exists y \in R$ mit $xy = yx = 1$

Da $x \in I$, folgt $1 \in I$

$\Rightarrow \forall z \in R$ gilt $z = 1 \cdot z \in I$ da $1 \in I$

$\Rightarrow R = I$

c) Sei R ein kommutativer Ring

Es gilt

- 1) $(R, +)$ ist eine abelsche Gruppe
- 2) Die Multiplikation ist distributiv
- 3) Die Multiplikation ist kommutativ

4) Sei $I \subset R$ Ideal $\Rightarrow I = \{0\}$ oder $I = R$
und assoziativ

Es bleibt zu zeigen: $\forall x \in R \setminus \{0\} \exists y$ mit $xy = 1$

Beweis: Sei $x \in R, x \neq 0$

Definiere die Menge $S = \{zx^n \mid n \in \mathbb{N}, z \in R\}$

S ist ein Ideal da

$$\cdot z_1 x^n - z_2 x^n = (z_1 - z_2) x^n \in S$$

$$\cdot z(z_1 x^n) = (zz_1) x^n \in S$$

$$\Rightarrow S = \{0\} \text{ oder } S = R$$

Der Fall $S = \{0\}$ impliziert $x = 0$ und ist also nicht möglich

$\Rightarrow S = R \Rightarrow \exists z \in R$ und $m \in \mathbb{N}$ mit

$$zx^m = 1 = \underbrace{(zx^{m-1})}_y x$$

$\Rightarrow x$ ist invertierbar

□