Prof. Klaus Mohnke Institut für Mathematik Rudower Chaussee 25 Haus 1 Raum 306

# Übungsblatt 11

# Analysis III WS 2016/17

# Musterlösung

### Aufgabe 1

(1) Sei  $U \subset \mathbb{R}^n$  eine offene Teilmenge,  $p \in U$  und  $\omega \in \Omega^{n-1}(U \setminus \{p\})$  eine stetig differenzierbare geschlossene Differentialform, d.h.  $d\omega = 0$ . Seien  $A, B \subset U$  Gebiete mit glatten Rändern, die auch in U liegen und die p enthalten. Zeigen Sie mithilfe des Satzes von Stokes

$$\int_{\partial A} \omega = \int_{\partial B} \omega$$

Hinweis: Betrachten Sie eine hinreichend kleine Kugel um p. Ein "Gebiet  $A \subset \mathbb{R}^n$  mit glattem Rand" ist eine n-dimensionale Untermannigfaltigkeit, deren Rand,  $\partial A$ , mit dem topologischen Rand bereinstimmt.

- (2) Das Integral einer Funktion über Jordanmessbare Teilmengen ist das Integral ber Real- plus i-mal das Integral ber den Imaginärteil. Analoges gilt für komplex-wertige Differentialformen. Die 1-Form dz ist außerdem definiert als dz=dx+idy. Sei  $U\subset \mathbb{C}$  offen und  $f:U\to \mathbb{C}$  stetig differenzierbar und holomorph, d.h.  $\frac{\partial f}{\partial x}+i\frac{\partial f}{\partial y}=0$ . Zeigen Sie mithilfe des Satzes von Stokes für jedes beschränkte Gebiet  $\Omega\subset \Gamma$  mit glattem Rand  $\partial\Omega=\Gamma$
- (a)  $\int_{\Gamma} f dz = 0$ ,
- (b) für jedes  $z \in \Omega$  ist  $f(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} \frac{f(\zeta)}{\zeta z} d\zeta$ , 1
- (c) für jedes  $z \in U \setminus \overline{\Omega}$  ist  $\frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} \frac{f(\zeta)}{\zeta z} d\zeta = 0$ .

Hinweis: (1) ist nützlich für (b): Drücken Sie das Integral für  $\Omega' = \Delta(z, r)$ , d.h. die Kreisscheibe um  $z_0$  und die Parametrisierung  $\gamma : [0, 1] \to \partial \Delta(z; r)$  gegeben durch  $\gamma(t) = re^{2\pi i t}$  aus. Betrachten Sie dann den Grenzwert für  $r \to 0$ .

## Lösung

(1) Sei  $\epsilon > 0$  klein genug, damit der offene Ball  $B_{\epsilon}(p)$  um p in beiden Mengen enthalten ist. Dann ist  $A' = \overline{A} \backslash B_{\epsilon}(p)$  wieder eine Untermannigfaltigkeit mit Rand, wobei der Rand von A' die disjunkte Vereinigung von dem Rand von A und dem Rand von  $B_{\epsilon}(p)$  ist. Nun ist die von A' auf  $\partial B_{\epsilon}(p)$  induzierte Orientierung genau die Negation der gewöhnlichen von  $\overline{B}_{\epsilon}(p)$  induzierten. Dies kann man leicht einsehen, in dem z.B. die außeren Normalenvektoren betrachtet. Also gilt  $\partial A' = \partial A \cup (-\partial B_{\epsilon}(p))$ . Aus dem Satz von Stokes und  $d\omega = 0$  auf A' folgt:

$$0 = \int_{A'} d\omega = \int_{\partial A} \omega + \int_{-\partial B_{\epsilon}(p)} \omega = \int_{\partial A} \omega - \int_{\partial B_{\epsilon}(p)} \omega.$$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Die urspüngliche Aufgabenstellung hatte hier einen Tippfehler.

Das analoge Argument für B ergibt dann

$$\int_{\partial A} \omega = \int_{\partial B_{\epsilon}(p)} \omega = \int_{\partial B} \omega.$$

(2) Die (komplexe) 1-Form f(z)dz ist geschlossen, da gilt

$$d(fdz) = \frac{\partial f}{\partial x}(dx \wedge dx + idx \wedge dy) + \frac{\partial f}{\partial y}(dy \wedge dx + idy \wedge dy)$$
$$= (i\frac{\partial f}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial y})dx \wedge dy = i(\frac{\partial f}{\partial x} + i\frac{\partial f}{\partial y})dx \wedge dy$$
$$= 0.$$

Aus dem Satz von Stokes folgt damit sofort

$$\int_{\Gamma} f dz = \int_{\Omega} d(f dz) = 0,$$

für jedes beschränkte Gebiet  $\Omega \subset U$ mit glattem Rand  $\Gamma.$ 

Sei nun  $z \in U$ . Dann ist  $\frac{f(\zeta)}{z-\zeta}$  eine holomorphe Funktion auf  $U \setminus \{z\}$ . Falls  $z \notin \overline{\Omega}$  folgt daraus wie oben, dass

$$\int_{\Gamma} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta = \int_{\Omega} d(\frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta) = 0.$$

Für  $z \in \Omega$  sei  $\epsilon > 0$  klein genug, sodass die offene Kreisscheibe  $\Delta(z, \epsilon)$  in  $\Omega$  enthalten ist. Dann ist  $\frac{f(\zeta)}{z-\zeta}$  holomorph in einer Umgebung von  $\overline{\Omega}_{\epsilon} = \overline{\Omega} \backslash \Delta(z, \epsilon)$  und wie in (1) folgt, dass

$$\int_{\Gamma} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta = \int_{\partial \Delta(z, \epsilon)} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta.$$

Die Abbildung

$$\gamma_{\epsilon}: (0,1) \to \partial \Delta(z,\epsilon) - \{z + \epsilon\}$$
  
 $\gamma_{\epsilon}(t) = z + \epsilon e^{2\pi i t}$ 

ist eine Parametrisierung von  $\partial \Delta(z, \epsilon)$ , die nur eine Nullmenge auslässt. Also können wir das Integral berechnen als

$$\begin{split} \int_{\partial\Delta(z,\epsilon)} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta &= \int_0^1 \frac{f(\gamma_\epsilon(t))}{\gamma_\epsilon(t) - z} \gamma_\epsilon'(t) dt \\ &= \int_0^1 \frac{f(z + \epsilon e^{2\pi i t})}{\epsilon e^{2\pi i t}} \epsilon(2\pi i) e^{2\pi t} dt \\ &= 2\pi i \int_0^1 f(z + \epsilon e^{2\pi i t}) dt. \end{split}$$

Nach dem Mittelwertsatz der Integralrechnung gibt es ein  $t_{\epsilon} \in [0, 1]$ , sodass

$$\int_0^1 f(z + \epsilon e^{2\pi i t}) dt = f(z + \epsilon e^{2\pi i t_{\epsilon}}).$$

Also folgt im Grenzwert  $\epsilon \to 0$ , dass

$$\int_{\Gamma} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta = 2\pi i f(z).$$

# Aufgabe 2

- (a) Beweisen Sie die Existenz der Zerlegung der Eins einer kompakten Untermannigfaltigkeit  $M \subset \mathbb{R}^N$ . Sie können dabei wie folgt vorgehen: (i) Zeigen Sie, dass es ein r > 0 gibt, so dass für jeden Punkt  $x \in M$  für den euklidischen Ball in  $\mathbb{R}^N$ ,  $B(x;2r) \cap M$  in einer Koordinatenumgebung enthalten ist. Zeigen Sie dann, dass es endlich viele solche Bälle,  $B(x_i, 2r)$  gibt, so dass die Bälle vom Radius r,  $B(x_i, r)$ , M überdecken. (ii) Seien  $\tilde{\mu}_i$  glatte Funktionen auf  $\mathbb{R}^N$ , die außerhalb von  $B(x_i, 2r)$  verschwinden und auf  $B(x_i, r)$  konstant 1 sind. Konstruieren Sie daraus die Zerlegung der Eins und weisen Sie alle geforderten Eigenschaften nach.
- (b) Zeigen Sie für eine k-Form  $\alpha$  auf einer Untermannigfaltigkeit  $M \subset \mathbb{R}^N$ :  $\alpha$  ist genau dann  $C^l$ , wenn es eine offene Umgebung  $W \subset \mathbb{R}^N$  von M und eine  $C^k$ -Form  $\tilde{\alpha}$  auf W gibt mit  $i^*\tilde{\alpha} = \alpha$  für die Einbettung  $i: M \to W$ . Hinweis: Benutzen Sie eine geeignete Zerlegung der Eins.

#### Lösung:

(a) Sei  $M = \bigcup_{i \in I} U_i$  eine Überdeckung durch Koordinatenumgebungen und  $\delta > 0$  die Lebesguezahl zu dieser Überdeckung. Dann folgt für  $r < \frac{\delta}{2}$ , dass alle Mengen von der Form  $B(x, 2r) \cap M$  für  $x \in M$  vollständig in einer dieser Koordinatenumgebung enthalten ist. Da M kompakt ist, gibt es  $x_1, \ldots, x_l \in M$ , sodass  $\bigcup B(x_i, r) \cap M$  eine offene Überdeckung von M ist.

In Aufgabe 8.1 wurde eine glatte Funktion  $\phi: \mathbb{R}^N \to [0, \infty)$  mit Träger in B(0, 2) konstruiert, sodass  $\phi|_{B(0,1)} = 1$ . Sei dann

$$\phi_i(x) = \phi(\frac{x - x_i}{r})$$
 und  $\psi_i(x) = \frac{\phi_i(x)}{\sum_{i=1}^l \phi_i(x)}$ .

Die  $\psi_i$  sind wohldefiniert und glatt auf  $\bigcup_{i=1}^l B(x_i,r)$ . Außerdem folgt unmittelbar aus der Konstruktion, dass

- i)  $0 \le \psi_i(x) \le 1$ .
- ii)  $\psi_i(x) = 0$  für  $x \notin B(x_i, 2r)$
- iii)  $\sum_{i=1}^{l} \psi_i(x) = 1$  für alle  $x \in \bigcup_{i=1}^{l} B(x_i, r)$ .

Da  $M \subset \bigcup_{i=1}^l B(x_i, r)$  und jede Menge  $B(x_i, 2r) \cap M$  in einer der obigen Koodinatenumgebungen  $U_j$  enthalten ist, bilden die Funktionen  $\psi_i|_M$  eine glatte Zerlegung der Eins bezüglich der Überdeckung  $(U_i)_{i \in I}$ .

(b) Wir beweisen die Behauptung für M kompakt. Der nichtkompakte Fall geht analog, falls man die Existenz von entsprechenden Zerlegungen der Eins vorraussetzt.

Die Richtung ( $\Leftarrow$ ) ist trivial. Sei  $\alpha$  eine l-mal stetig differenzierbare k-Form. In Ü3 wurde gezeigt, dass es offene Mengen  $W_i$  und  $C^l$  k-Formen  $\tilde{\alpha}_i$  gibt, sodass  $\tilde{a}_i|_{W_i\cap M}=\alpha|_{W_i\cap M}$  und  $M\subset\bigcup_{i\in I}W_i$ . Wie in (a) können wir nun glatte Funktionen  $\psi_j:W\to[0,\infty), j=1\ldots,m$  konstruieren, die auf einer offenen Umgebung  $W\subset\mathbb{R}^N$  von M definiert sind, sodass:

- (i) Der Träger von  $\psi_j$  ist kompakt und in einer der Mengen  $W_{i_j} \cap W$  enthalten.
- (ii) Die  $\psi_i|_M$  bilden eine Zerlegung der Eins.

Dann hat die k-Form  $\psi_j \cdot \tilde{\alpha}_{i_j}$  Träger in  $W_{i_j} \cap W$  und kann damit durch 0 auf ganz W fortgesetzt werden. Sei

$$\tilde{\alpha} = \sum_{j=1}^{m} \psi_j \cdot \tilde{\alpha}_{i_j} \in \Omega^k(W).$$

Nach Konstruktion ist  $\tilde{\alpha}$  l-mal stetig differenzierbar und es gilt

$$\tilde{\alpha}|_{M} = \sum_{j=1}^{m} \psi_{j}|_{M} \cdot \tilde{\alpha}_{i_{j}}|_{M} = (\sum_{j=1}^{m} \psi_{j}|_{M}) \cdot \alpha = \alpha.$$

#### Aufgabe 3

Beweisen Sie die folgende Aussage: Ist  $\varphi: B^n \to B^n$  eine stetig differenzierbare Abbildung des abgeschlossenen Einheitsballes im  $\mathbb{R}^n$  auf sich, so besitzt  $\varphi$  einen Fixpunkt. Gehen Sie dabei wie folgt vor:

- (a) Angenommen, es gibt keinen solchen Fixpunkt. Dann definieren wir  $\Phi: B^n \to S^{n-1}$  wie folgt:  $\Phi(x)$  ist der Schnittpunkt der Geraden durch x und  $\varphi(x)$  mit der Sphäre, der x am nächsten liegt. Fertigen Sie eine Skizze an. Zeigen Sie, dass  $\Phi$  stetig differenzierbar ist.
- (b) Sei  $\mu \in \Omega^{n-1}(S^{n-1})$  die Volumenform bezüglich einer der beiden Orientierungen. Zeigen Sie, dass  $\Phi^*\mu \in \Omega^{n-1}(B^n)$  geschlossen ist, d.h.  $d\Phi^*\mu = 0$ .
- (c) Wenden Sie nun den Satz von Stokes an und diskutieren Sie, warum dies einen Widerspruch zur Annahme ergibt.

#### Lösung:

(a) Nach Definition ist  $\Phi(x) = x + tu$  für ein  $t \in \mathbb{R}$  und  $u = \frac{x - \varphi(x)}{\|x - \varphi(x)\|}$ . Die Bedingung  $\|\Phi(x)\| = 1$  gibt dann:

$$1 = ||x||^2 + 2tx \cdot u + t^2 = (t + x \cdot u)^2 + ||x||^2 - (x \cdot u)^2$$

d.h.

$$(t+x\cdot u)^2 = 1 + (x\cdot u)^2 - ||x||^2$$

Die Rechte Seite ist streng positiv, da aus  $||x||^2 = 1$  und  $x \cdot u = 0$  folgt, dass  $\varphi(x) \cdot x = 1$  und damit  $\varphi(x) = x$ . Aus der Bedingung, dass  $\Phi(x)$  näher an x liegen soll, folgt dann  $t \ge 0$  und somit

$$t = -x \cdot u + \sqrt{1 + (x \cdot u)^2 - \|x\|^2}.$$

Da der Ausdruck unter der Wurzel nie verschwindet ist t und somit auch  $\Phi$  eine stetig differenzierbare Funktion von x.

(b) Es gilt  $d\mu=0$ , da  $d\mu$  eine n-Form auf einer n-1-dimensionalen Mannigfaltigkeit ist. Dann folgt

$$d\Phi^*\mu = \Phi^*d\mu = 0.$$

(c) Nach Konstruktion von  $\Phi$  gilt  $\Phi(x)=x$  für alle  $x\in S^{n-1}$ . Der Satz von Stokes und (b) ergeben dann den Widerspruch

$$0 = \int_{B^n} d\Phi^* \mu = \int_{S^{n-1}} \Phi^* \mu = \int_{S^{n-1}} \mu = vol(S^{n-1}) \neq 0.$$

Also muss  $\varphi$  einen Fixpunkt haben.